JP Utility Model Publication No. S58-54094

Publication Date: December 9, 1983

Int. Cl.: A61 F 5/01

5/37

JP Utility Model Application No. S56-185807

Filing Date: December 15, 1981

Title: Clavicle Splint

A clavicle splint is characterized in that arm parts 1, 1' have respective end portions movably formed to an upper arm supporter 2, that arm parts 4, 4' have respective end portions movably formed to a lower arm supporter 5, that the other end portions of the arm parts 1, 4, are movably formed to a shoulder supporter 7 respectively, that the other end portions of the arm parts 1', 4' are movably formed to a shoulder supporter 7' respectively, that the shoulder supporters 7, 7' have concave portions formed with belt engaging means 10, 10' respectively, that one end of a securing supporter 11 is secured to the upper arm supporter 2, that the other end of the securing supporter 11 is fit into the lower arm supporter in a movable manner, that belt engaging means 13, 13' are respectively formed to the arm parts 1, 1', that belt engaging supporters14, 14' are respectively formed to the arm parts 4, 4', that belt engaging means 15, 15' are respectively formed to front end portions of the belt engaging supporters 14, 14', and that a stopper 12 for securing the securing supporter 11 is formed to the lower arm supporter 5.

(19日本国特許庁(JP)

①宝用新案出願公告

⑫ 実用新案公報(Y2)

昭 58-54094

filmt.Cl.3 識別記号 識別記号

公民工会 医静力管 跨点跨背设置设置设置

我们,我只要你这个女子。 <equation-block> "勒马子灌水" 期間前 🔾 🧸

全人工 法国民主制工的联系的 外財物數學 監

- 17 [- 4] 43 43 48 58 (1983) 6 月 23 首 準数分 炒

庁内整理番号

200公告 昭和 58年(1983)12月9日 156404年4 C 1564年 1564年

· · · A 61 F · · 5 × 0 1 年 トラ・3 十 孝典 · · · · · · ээ~河西·5√375个群战业省基份陈决。 [编6404—4 C

27 主要 に連げい

②実 - 本願 ※昭 56年185807進 年 一 20 点景 景意 1 。

願。昭 56(1981)12 月 15 百年 1

·開三昭 58─92913年至3 中央2018 63公

案 者 山口 祐司

東京都文京区本駒込三丁目34番 (6) 投資額利のままれたい(最高を1)(5)

- **願 - 人 - 山口 S 祐司**を表的がい 略 まっ まかに の出

> 東京都文京区本駒込三丁目34番 作**5号** 化飞流 (容多) 和黑丁語

(2) 1 世間衛子(3) 約 1 羅 5 劉及斯。 1 2 5

け、腕 4.4′の端部を下部腕支持体 5に遊動自在に 設け、前記腕1と腕4の他端部を肩支持体7に遊 動自在に設け、前記腕11と腕4の他端部を肩支持 種々改良を加え本考案を完成したものである。 体7に遊動自在に設け、前記肩支持体7.7には 凹部を設けてそこにベルト係正具10,10を設け、 固定支持体11の一端を上部腕支持体2に固定し、 他端を下部腕支持体に嵌入して遊動自在とし、腕 1.1'にベルト係止具 13.13'を設け、腕 4.4'にはベ ルト係止支持体 14.14を設け、該ベルト係止支持 ・前記下部腕支持体 5 に固定支持体 11 を固定 する 鎖骨副子。

考案の詳細な説明

本考案は、鎖骨々折の整復後に固定するための 30 鎖骨副子に関する。

鎖骨々折は、年令を問わず、しばしば骨折する骨、 の一つであり、特に近年スポーツによる外傷の外、 自動車事故等による損傷として頻度の高いもので ある。

従来鎖骨々折の徒手整復法としては種々の方法 がある。しかしながら、従来の整復法は既して整復

は容易に行われるが、斜骨折の場合は固定の際ま たは固定後に再転位を起し易い欠点があつた。ま た再転位を防止するために固定を完全に施すと肩 関節の拘縮が生起し易く、患者に与える苦痛が大 5 きくなり、満足する固定法の工夫がなされていな いのが現況である。ペート、「わ書文字とのこ。こ

では関連節子のおって数。

继上,在自然交叉的重要的重要的。

18年 1993 - 中聯大美國 \$P\$ 中

本考案者は、これら従来における鎖骨々折の固 定法につき種々研究を重ねた結果、先に一対の腕 と、他の一対の腕とをそれぞれ遊動自在に係止し 10 て略菱形を形成せしめ前記各腕のそれぞれの先端

部に肩係合体を設け、且つ肩係合体と腕とを遊動 自在に設けた牽引矯正副子を考案した(実願昭56 ―19523号参照)。しかしながらかかる牽引矯正副 子は背部にあてかい固定する場合、包帯で巻いて 施1,1の端部を上部腕支持体2は遊動自在に設 15 その上からテーピングをする必要があり、固定作 業に時間を要する難点があった。

> 本考案者は、さらば作業性の良い副子とすべく 次に図面により本考案の鎖骨副子を説明する。

まず第1図に示すまうに、本考案の鎖骨副子は 一対の腕 1,1'を上部腕支持体 2 にピン 3 によって 遊動自在に設ける。また、同様に世で一対の腕4.4 を下部腕支持体5にピン6,6で遊動自在に設け る。そして、腕1と腕4の他端を肩支持体1にピン 体14.14′の先端部にベルト係止具15.15′を設門、25.8′8′によつて遊動自在に設ける。同様にして腕1′, 4′の他端を肩支持体 7′にピン 9,9′により遊動自在 ためのストツパー 12 を設けたことを特徴とする。 に設ける。このように腕 1,1′、4,4′、上部支持体 2、 ○ 下部支持体 5 および肩支持体 7.7により構成され る形状は略菱形を形成する。

> 肩支持体 7.7はある程度の厚みを有しているの でその一部に凹部を設け該部位にベルト係止具 10.10を装着する。ベルト係止具 10.10を装着す ごる。ベルト係止真 10,10の係止方法としては例え ばベルト係止部位の肩支持部材片を内側に折り曲 35 けて環状を形成せしめそこにベルト係止具10. 10′を装着する。

> > 前記したように各腕、両肩支持体によつて構成

される略菱形は各腕の両端部が遊動可能となつて いるため菱形を種々変形させることが可能であ る。

従つて上部腕支持体2と下部支持体5との距離 を短くすれば肩支持体7と肩支持体7との距離は 5 長くなり、逆に上部腕支持体2と下部支持体5と の距離を長くすれば肩支持体 7 と肩支持体 7 との 距離は短くなる。このように菱形の形状を種々変 形させることによつて患者の肩幅に合わせるよう 調整することができる。

本考案は前記したように副子を任意の菱形に調 整し、これを固定するために固定支持体 11 を設け る。この固定支持体11はその一端を上部腕支持体 2に例えばピンで固定し、他端は下部腕支持体5 に嵌入して遊動自在とする。そして該下部腕支持 15 体5には任意の菱形に調整した後該形状を保持す るために下部腕支持体5にストツパー12を設け 固定支持体 11 を固定する。

腕 1,1'にはベルト係止具 13,13'を設ける。また 先端部にベルト係止具 15,15を設ける。ベルト係 止具 15.15 は好ましくは腕 4.4 の付け根部におい て患者の背部に当る部分を内側にして折曲(例え ば腕に対して 12°) させれば前記ベルト係止具 15. 15'が患者の背部にフィットする。このベルト係止 25 支持体 15,15の長さは、鎖骨副子を患者に装着し た場合にその先端部が患者背部の脇の下あたりに 位置するような長さがあればよい。

本考案に係る鎖骨副子は第3図に示すように各

ベルト係止具にベルト 16.16を装着して患者にせ おうように装着する。第4図は本考案に係る鎖骨 副子を患者に装着した場合の前面の状態であり、 第5図はその背部の装着状態を示す図である。

本考案の鎖骨副子は例えば

- (1)装具が丈夫で軽く、菱形のため安定性がよ く、自然的な牽引が保たれるため骨片転位が矯正 され再転位がない。長さの調節がきく、
- (2)呼吸の困難や骨折部の圧迫痛もなく、腋窩に 10 も無利がなく、疼痛が最少限であるため、早期に手 関節や肘関節の使用が可能となる。
 - (3)就寝時にも疼痛がなく安眠ができる。
 - (4)安静期間が短かく、小児の場合、安静の必要が ない。
 - (5)何回でも再使用でき、常に衛生的である。
 - (6)装具着装のまま入浴が可能である。 のような種々の利点を有する。

図面の簡単な説明

第1図は、本考案に係る鎖骨副子を示す正面図 腕 4.4'にはベルト係止支持体 14.14'を設け、その 20 であり、第2図は第1図の背面図であり第3図は 本考案の鎖骨副子にベルトを装着した場合の状態 図であり、第4図は本考案に係る鎖骨副子を患者 に装着させた場合の前面から見た状態図であり、 第5図は第4図の背面図である。

> 1,1',4,4'……腕、2……上部腕支持体、5……下部 腕支持体、7,7'…… 肩支持体、10,10',13,13',15, 15 ……ベルト係止具、11……固定支持体、12…… ストツパー、14,14~…ベルト係止支持体。







